

弾性ロータを支持する磁気軸受系の H^∞ ロバスト制御に関する研究

メタデータ	言語: Japanese 出版者: 公開日: 2022-11-18 キーワード: 作成者: メールアドレス: 所属:
URL	https://doi.org/10.24517/00067474

This work is licensed under a Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike 3.0 International License.



弾性ロータを支持する磁気軸受系の H^∞ ロバスト制御に関する研究

Research Project

All

Project/Area Number

03750346

Research Category

Grant-in-Aid for Encouragement of Young Scientists (A)

Allocation Type

Single-year Grants

Research Field

計測・制御工学

Research Institution

Kanazawa University

Principal Investigator

藤田 政之 金沢大学, 工学部, 講師

Project Period (FY)

1991

Project Status

Completed (Fiscal Year 1991)

Budget Amount *help

¥1,000,000 (Direct Cost: ¥1,000,000)

Fiscal Year 1991: ¥1,000,000 (Direct Cost: ¥1,000,000)

URL: <https://kaken.nii.ac.jp/grant/KAKENHI-PROJECT-03750346/>

Published: 1991-03-31 Modified: 2016-04-21